

简介

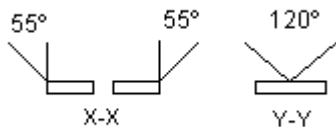
热电红外传感器是利用材料自发极化随温度变化的特征来探测红外线辐射的传感器，采用双灵敏元设计，抑制环境温度变化产生的干扰，提高了传感器的工作稳定性。

应用领域

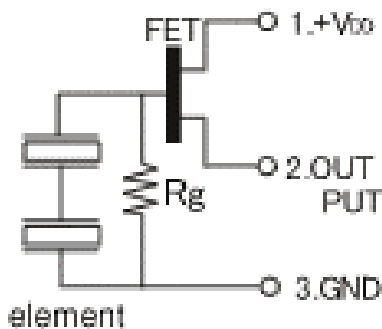
本产品应用广泛，智能玩具，自动灯开关，感应门等，特别适用于智能玩具应用场合。

标准规格

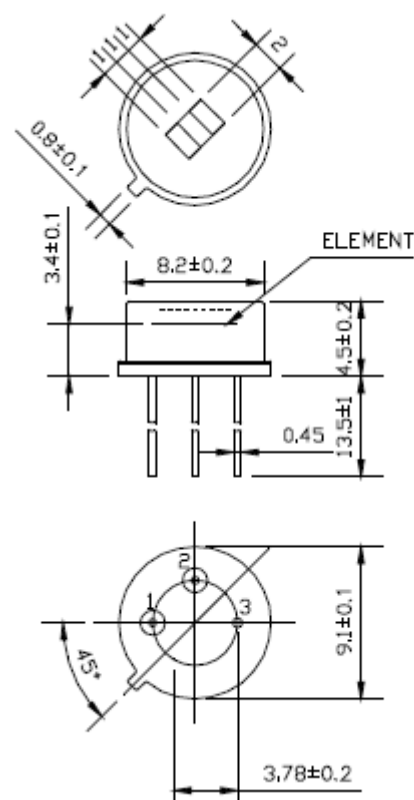
- 封装 TO-5
- 红外接收电极 2×1mm, 2 个灵敏元
- 窗口尺寸 2×3mm
- 接收波长 5—14μ m
- 透过率 ≥ 75%
- 输出信号峰值[Vp-p] ≥ 3300mV
- 灵敏度 ≥ 3100V/W
- 探测率 (D*) 1.4 ×10⁸ cmHz^{1/2}/W
- 噪声峰值[Vp-p] <70mV
- 输出平衡度 <10%
- 源极电压 0.5-1.2V
- 电源电压 3-15V
- 工作温度范围 -30-70°C
- 保存温度范围 -40-80°C
- 入射视角图



等效电路图

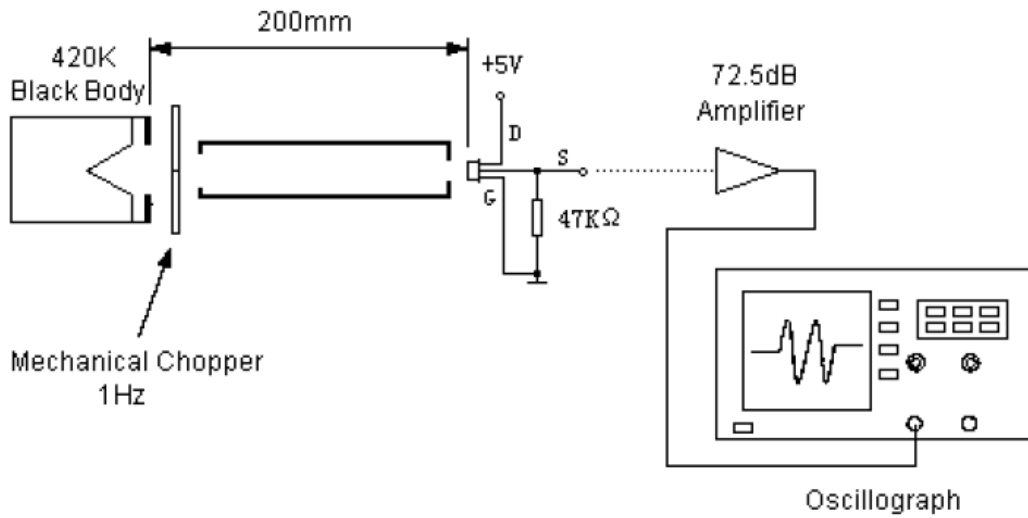


Package Dimensions (unit: mm)



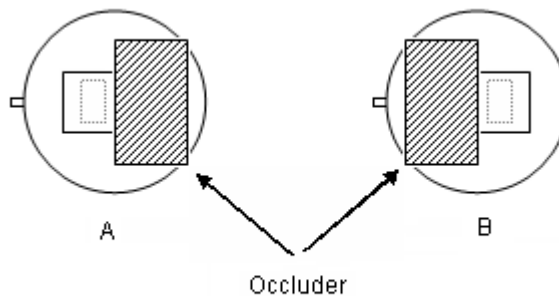
1. Drain
2. Source
3. Ground

测试方法



测量条件

- 环境温度： 25°C
- 黑体温度： 420K (@147° C)
- 调制频率： 1 Hz, 0.3~3.5Hz Δf
- 放大倍数： 72.5 dB



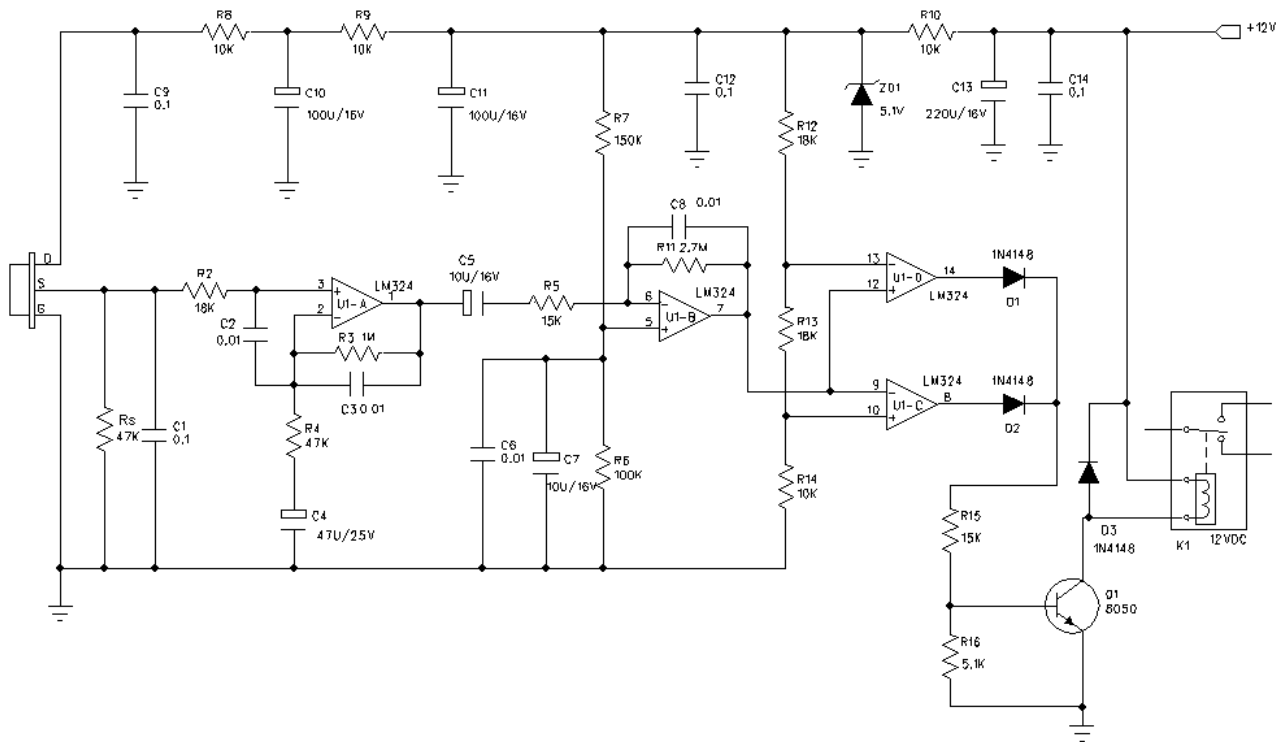
双元传感器的灵敏平衡度是通过测量每个单元的灵敏度（即单个输出峰值电压），并采用下列公式计算得出。

$$\text{平衡度} = |V_A - V_B| / (V_A + V_B) \times 100\%$$

V_A = A 面的灵敏度 (mVp-p)

V_B = B 面的灵敏度 (mVp-p)

典型应用电路



注意:

U1A-D: LM324

电源:12VDC

$R_s=47K\Omega$, 作为参考电压设置电阻

使用说明

- 注意传感器敏感元的放置方向和器件平面图的尺寸，结合菲涅尔透镜的焦点可以获得一种最佳的光学设计。
- 传感器出厂参数测试是在标准黑体和相关电路条件下经过一分钟的稳定时间后取得的。
- 传感器感应距离是背景温度、移动目标温度、菲涅尔透镜目标距离、环境湿度、放大器增益、比较电压等参量的多维函数。
- 传感器底座的引线建议在4毫米以上位置焊接，焊接时间要尽可能短。
- 不能用手和硬物直接触摸窗口。
- 防止剧烈震动和静电的产生。
- 本产品采用环保材料包装，传感器表面经过OHK特殊防腐蚀处理。小包装100支，大包装3000支。